

ステッピングサーボモータ付き ボールねじアクチュエータ

SEシリーズ

サーボ制御を搭載した ステッピングモータ付き高剛性・高精度の ボールねじアクチュエータが登場!! Si servo 3

サーボ制御を搭載したステッピングモータ付き高剛性・高精度のボールねじアクチュエータ





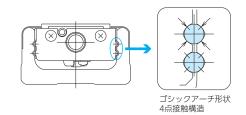
■高剛性

U字形状のガイドレールの採用は、コンパクトな形状に関わらず高い剛性を示し、片持ち構造でも使用可能です。



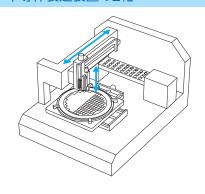
■高精度

直線運動部は、2条列または4条列の4点接触構造を採用。そのため、剛性は高く、またガイドレール、スライドブロックおよびボールねじ軸は精密加工が施されており、高精度の位置決めが可能です。

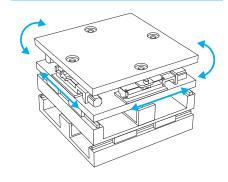


高剛性ボールねじアクチュエータのため、高精度な位置決めに最適

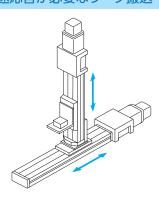
半導体製造装置のZ軸



XYθ軸のステージユニット



高速応答が必要なワーク搬送



三菱電機MCプロトコル、MFCHATROLINKⅢ、FtherCATへ接続可能

Si Link Unit

■高速フィールドバスに対応したリンクユニット

Si-LNKシリーズは、三菱電機MCプロトコル、MECHATROLINKII、EtherCATに対応した高速フィールドバスへの対応により高速な通信運転が可能。対応フィールドネットワーク通信とSi-Link通信を相互に変換する機能を持ち、1ユニットで最大4軸のフィールドネットワークのマスタ機器で制御することが可能です。

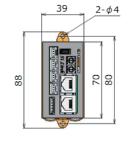
三菱電機MCプロトコルの場合、Si Link Unitを使用しなくてもドライバ単体で使用することが可能です。 プログラムレスにより、三菱電機のシーケンサと直接接続することが出来ます(RS485接続)。

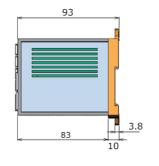


■さらに便利な機能を搭載

Si Link Unitは便利なシンクロニシティ機能をパッケージしており、複数の軸による複雑な動作を効率よく制御できます。

■外形寸法





■各部名称

RM1:Si Link接続1 USB= RM2:Si Link接続2 デバイ RM3:Si Link接続3 デバイ PW:DC24V電源 フィー

USBコネクタ

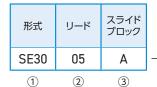
デバイスID設定×10

デバイスID設定×1

フィールドバスIN(RJ45)

フィールドバスOUT(RJ45)

形式番号の表示方法



ガイド レール 長さ	性能記号
150	U
4	(5)

モータ形式番号	カバー 形態	センサ
L5	N	N
<u>(6)</u>	(7)	<u>(8)</u>

	表面処理	グリース
-	N	S
	(a)	10

	追加 オプション	
-	PS	-
	11)	



①形式と②リード

①形式	②リード
SE15	1.2
SE23	2,5
SE30	4、5、6、10、20
SE45	5、10、20

⑤性能記号(注2)

⑥モータ形式番号

	繰返し位置決め精度±3μm
U	繰返し位置決め精度±5μm
W	繰返し位置決め精度±10μm

⑦カバー形態

上面

Ν

С

カバーなし

カバー付

⑪追加オプション

無記号	なし
PS	スライドブロックピン用穴付
PR	ガイドレールピン用穴付
PSR	スライドブロックピン用穴付
PSR	ガイドレールピン用穴付
ML	ガイドレール基準面逆
MPS	ガイドレール基準面逆
MP3	スライドブロックピン用穴付
MPR	ガイドレール基準面逆
MPR	ガイドレールピン用穴付
	ガイドレール基準面逆
MSR	スライドブロックピン用穴付
	ガイドレールピン用穴付

③スライドブロック

SE15	A:ロング1個付
3E13	B:ロング2個付
	A:ロング1個付
SE23	B:ロング2個付
SE30	E:ロング(ルブ付)1個付
	F:ロング(ルブ付)2個付
	A:ロング1個付
	B:ロング2個付
	C:ショート1個付
SF45	D:ショート2個付
SE43	E:ロング(ルブ付)1個付
	F:ロング(ルブ付)2個付
	G:ショート(ルブ付)1個付
	H:ショート(ルブ付)2個付

SE45 20

SE15 L5

SE23 03 SE30 08

®センサ		
SE15	N:なし K、E:近接センサ 1:センサレールのみ	
SE23	N:なし S:フォトマイクロセンサ K、E:近接センサ 1:センサレールのみ	
SE30	N:なし M、Y、C、P:フォトマイクロセンサ	
SE45	K、E:近接センサ 1:センサレールのみ	

⑫モータケーブルの向き

S30	0時 (モーターから) 見て上側	
S33	3時 (モーターから) 見て右側	•
S36	6時 (モーターから)	9
S39	9時 (モーターから) 見て左側	



④ガイドレール長さ(注1)

SE15	100、150、200
SE23	150、200、250、300
	150、200、300、400、500、600、700*、750*
SE45	340、440、540、640、740、840、940

(注1)表中の*印のレール長さには性能記号Hの設定はありません。

⑨表面処理

Ν	標準仕様
L	防錆黒色 被膜処理

⑩グリース

SE15	N:無洗がし フ
SE23	
SE30	(クロダSグリース)
SF45	(/ 1 / 3 / 9 - 1

③モータケーブルの長さ

	المارور			
製作範囲:1m~2	:0m 囫	03	3m	_

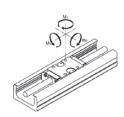
(注2)SE30のリード6およびリード20では性能記号Hの設定はありません。

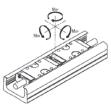
■モータ仕様

	リード	ストローク	最大可	搬質量	最高速度	定格加速度		モータ回転数	モータトルク	定格推力
シリーズ名	mm	mm	k 水平	g 垂直	mm/sec	G	モータ形式	min ⁻¹	N	N
SE15	1	40140	8	4	50		SM-L5MT	3000	0.06	302
SE13	2 60~160	19	9	100		2141-121411	3000	0.06	151	
SE23	2	76~226	52	26	83		SM-03MN	2500	0.15	283
SEZS	5	70,0220	102	10	208		2141-0214114	2500	0.15	113
	4	_	99	36	86			1300	0.4	393
	5		115	29	108	0.3	SM-08MT	1300	0.4	314
SE30	6	60~660	130	24	130			1300	0.4	262
	10		122	14	216			1300	0.4	157
	20		213	7	433			1300	0.4	79
	5		133	66	50			600	1	1005
SE45	10	219~819	211	46	100		SM-20MT	600	1	503
	20		204	23	200			600	1	251

■静的許容モーメント

	単位	SE15	SE23	SE30	SE45
Mp	N∙m	10	46	101	572
M _{2P}		60	276	606	3,432
My		11	51	120	681
M _{2Y}		71	306	720	4,086
MR		28	134	260	1,410
M _{2R}		56	268	520	2.820







Sí servo 3

高機能ステッピングサーボ エスアイサーボ

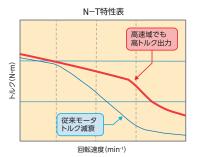


モータラインナップを充実

■Si servo 3シリーズでは9種類のモータをラインナップ

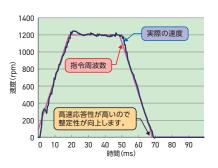
0.05Nから2.0Nタイプまでのモータをご用意し、新たに0.7Nタイプ のモータと0.8Nタイプのモータをラインナップに追加いたしまし た。そのため、モータの選択肢が大幅に広がりお客様の装置に最適 なモータをご提案することが可能です。またSi servo 3シリーズで

は高速域でもトルク低減の 少ない特性のモータを標 準化しました。一般的なス テッピングモータでは高速 域のトルク低減が問題とな りますが、Si servo 3では 高速域でも十分なトルクを 出力し高タクトな動作を実 現します。



高精度•高応答

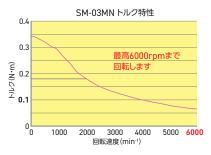
Si servo 3は高分解能エンコーダのフィードバックを受け、高精度 に位置決めします。またモータの高速域でのトルク出力特性を改 善したのでモータ回転数が上昇しても応答性が高く維持されるた め、偏差が生じにくく整定性の向上が期待できます。



■最大6000rpmで回転する超高速モータ

一般的なステッピングモータでは3000rpmから4000rpmくら いが限界であり、この回転領域の出力トルクでは実用レベルとは

言えませんでした。今回 0.3Nタイプにおいて最 大6000rpmまで実用的 に使用できるモータをラ インナップに追加いたし ました。



停止時の微小ハンチングなし。さらに 低速から高速まで振動レスを実現

モータ動作時に最適な補正電流指令を高速に与えることにより、 モータのディテンド・トルクなどの振動要素を大幅に低減させ、 まるでサーボのような低速から高速まで振動のない滑らかな動作 を実現しています。またモータ停止時にはサーボモータのような 微小ハンチングもありません。これはステッピングモータの良さを そのまま残しました。



■脱調レス・高分解能エンコーダを搭載

全機種に10.000パルス/revのエンコーダを搭載いたしました。位 置情報および速度情報を高精度にフィードバックし、脱調レスで高 精度な位置決めと滑らかな動作を実現しています。フィードバック の偏差に応じ瞬時最大200%のトルクを発生する能力を持ちます。

3種類の指令方式に対応(パルス列、外部I/O、RS485通信)

使いやすいインターフェースを3種類提供しています。

Si servo 3は指令方式を標準で3種類搭載しています。いずれか ひとつを選択することも可能ですが、3つまたは2つを組み合わせ て指令することも可能です。

さらにI/Oのハードウェアを一新、高速入出力200μsの割込み処理 を行う能力があります。



パルス列 外部I/0

RS485

上位コントロー



200µsの割込み処理も可能

新しいシリアル通信機能(RS485)

■RS485マルチドロップ運転

RS485のマルチドロップ機能により最大15軸のSi servo 3を接続 することが可能です。軸番号で指定された軸をコマンド操作できま す。また全軸コマンドやグループ化された軸に対する一括コマンド などの送信も可能です。

最大15軸まで接続 上位コントローラ

■グループコマンド機能

グループ化した軸に一括でコマンドを送れます。

複数の軸をグループ登録し、通信により指定されたグループに対し 同じコマンドを同時に受信させることができます。これにより同類の 複数に渡る装置などの同時運転が可能となります。グループ指令は 通信伝文の軸No.に相当する場所にグループNo.を入力することで 対応。グループNo.は軸毎に持つパラメータにて設定します。

■ダイレクトコマンド機能

通信制御の応答が格段に上がります。

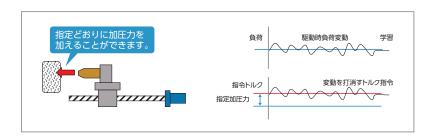
ダイレクトコマンドは専用フォーマットにて指令します。指定された 軸側はダイクトコマンド受信後、直ちに動作することができます。従 来は指令に2つ以上のコマンドを送る必要がありましたが、1つにな ることで、通信制御の応答が格段に上がります。

トルクリサーチ制御

従来のトルク制限制御とは違います。

負荷変動に影響を受けないトルク制御が可能となり、正確な押付け力を発揮することができます。

様々な直動機構ではメカ的な負荷変動に左右され、 トルク制限だけでは正確な加圧力をコントロール することはできません。Si servo 3においてはセンサ のフィードバックを用いることなく負荷を学習すること で、正確な加圧力をコントロールできます。また微小な 加圧力調整も可能です。



高速フィールドバス

Si servo 3は、SiLinkUnitを利用することで高速フィールドバスに対応

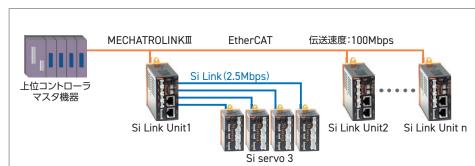
高速フィールドバスへの対応により高速な通信運転が可能になっただけではなく、 将来的にFA現場に求められるIoTへの対応も可能です。

伝送速度 100Mbps

伝送 周期

MECHATROLINKⅢ 0.5ms (MAX)

接続スレーブ数 62 (MECHATROLINKIII) 256 (EtherCAT)

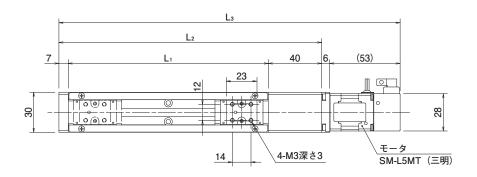


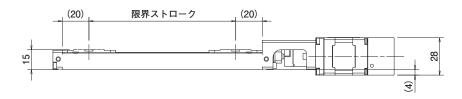


Si servo 3とSi Link UnitはSi Linkに て接続され、高速に通信制御を行うこと が可能です。

- ※Si Link Unitは4軸までのSi servo 3を接続でき
- ※Si Linkは三明が開発した高速リンクです。従来の RS485コネクタ(RM)を利用できます。
- ※Si Link UnitとSi servo 3を接続した場合にはマ ルチドロップ通信は行えません。
- ※Si servo 3のRSコネクタをRS485として使用した 場合はマルチドロップ通信は従来通り可能です。

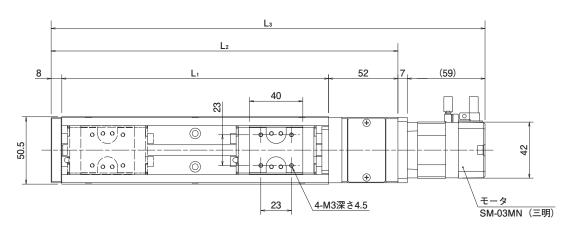
SE15

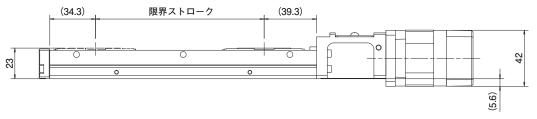




ガイドレール 長さ	全長	全長 (モータ含む)	限界ストローク ロングブロック
L ₁	L ₂	L ₃	1個
100	147	206	60
150	197	256	110
200	247	306	160

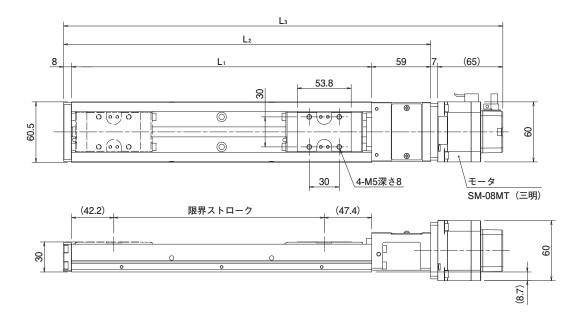
SE23





ガイドレール	全長	全長	限界ストローク
長さ		(モータ含む)	ロングブロック
L ₁	L ₂	L ₃	1個
150	210	276	76
200	260	326	126
250	310	376	176
300	360	426	226

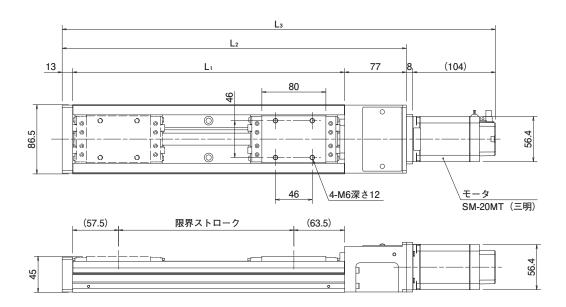
SE30



ガイドレール	全長	全長	限界ストローク
長さ		(モータ含む)	ロングブロック
L ₁	L2	Lз	1個
150	217	289	60
200	267	339	110
300	367	439	210
400	467	539	310

ガイドレール	全長	全長	限界ストローク
長さ		(モータ含む)	ロングブロック
L ₁	L ₂	Lз	1個
500	567	639	410
600	667	739	510
700	767	839	610
750	817	889	660

SE45



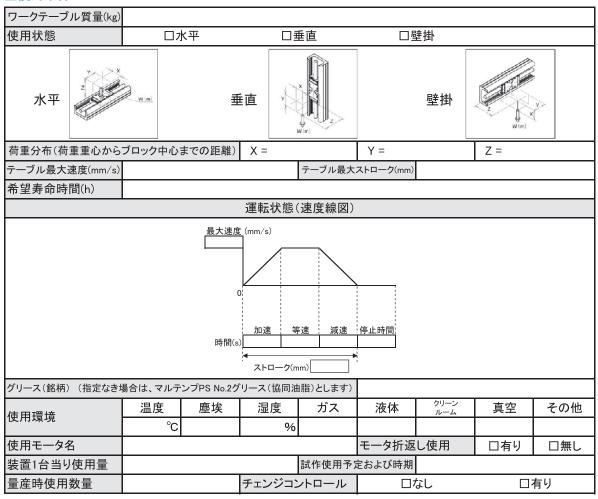
ガイドレール	全長	全長	限界ストローク
長さ		(モータ含む)	ロングブロック
L ₁	L ₂	L ₃	1個
340	430	542	219
440	530	642	319
540	630	742	419
640	730	842	519

ガイドレール	全長	全長	限界ストローク
長さ		(モータ含む)	ロングブロック
L ₁	L ₂	Lз	1個
740	830	942	619
840	930	1042	719
940	1030	1142	819

ボールねじアクチュエータ仕様データシート

貴社名					日付		
担当部署				担当者名			
住所					Tel•Fax		
使用機械装置名					使用用途		
添付図面 構想図の有無		口有り	枚	□7	なし		

■使用条件



■ボールねじアクチュエータ諸元

サイズ	リード		スライドブロック		ガイドレール長		精度等級	
防塵カバー	センサ	種類:		個数:		表面処理		

[※] ご希望の条件により、最適な仕様をご提案いたします。

駆動LAB、はじまります。

一番新しい、黒田精工のいまがわかる情報サイト「駆動LAB」。 https://kudoweb.kuroda-precision.co.jp/





黑田精工株式会社

大 社 〒212-8560 神奈川県川崎市幸区堀川町580-16

TEL 044(555)3800(代表)

https://www.kuroda-precision.co.jp

本社営業課 TEL 044(555)5832 西東京営業所 TEL 042(348)1911 太田営業所 TEL 0276(45)4524 長野営業所 TEL 0263(88)1123 名古屋支店 TEL 052(771)4211 大阪支店 TEL 06(6304)8841 京都営業所 TEL 075(641)6225

お問合せ